

1. 6.2.20(1) Dokážte, že ak  $A \in M_{n,n}(R)$  a  $\delta \in R$ , tak

$$\det(\delta \cdot A) = \delta^n \det(A).$$

2. 6.2.20(2) Nech  $a_1, \dots, a_n \in R$  ( $n \geq 2$ ). Vyrátajte

$$\det \begin{pmatrix} 1 & \dots & 1 \\ a_1 & \dots & a_n \\ \dots & \dots & \dots \\ a_1^{n-1} & \dots & a_n^{n-1} \end{pmatrix}.$$

3. 6.2.20(5) Dokážte, že determinant reálnej matice typu  $n \times n$

$$\begin{pmatrix} b & a & a & \dots & a \\ a & b & a & \dots & a \\ a & a & b & \dots & a \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a & a & \dots & a & b \end{pmatrix}$$

sa rovná  $(b - a)^{n-1}(b + (n - 1)a)$ .

4. 6.2.20(10) Dokážte, že kososymetrická matica  $A \in M_{n,n}(\mathbb{R})$  je singulárna, ak  $n$  je nepárne.

5. 6.3.8(1) Pomocou determinantov nájdite inverznú k reálnej matici typu  $n \times n$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}.$$

6. 6.3.8(2) Pomocou Cramerových formúl vyriešte reálny lineárny systém

$$3x_1 + 4x_2 + x_3 + 2x_4 = -3$$

$$3x_1 + 5x_2 + 3x_3 + 5x_4 = -6$$

$$6x_1 + 8x_2 + x_3 + 5x_4 = -8$$

$$3x_1 + 5x_2 + 3x_3 + 7x_4 = -8.$$

7. 6.3.8(5) Vyriešte pomocou Cramerových formúl reálny lineárny systém  $AX = B$ , ak

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -6 & 3 & 1 \\ 5 & -9 & 6 & 2 \\ 3 & -7 & 3 & -1 \\ 2 & 5 & 3 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -4 \\ 2 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

8. 7.1.5(3) Spojité reálne funkcie definované na uzavretom intervale  $J = \langle a, b \rangle$ , kde  $a < b$ , tvoria reálny vektorový priestor; označme ho  $C(J; \mathbb{R})$  (písmeno  $C$  je tu z latinského slova *continuo*, znamenajúceho *spojité*). Pre  $f, g \in C(J; \mathbb{R})$  definujeme

$$\langle f, g \rangle = \int_a^b f(x)g(x)dx.$$

Overte, že takto definované zobrazenie

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : C(J; \mathbb{R}) \times C(J; \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$$

je skalárny súčin.

9. 7.1.5(4) Nech  $g : \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  je štandardný skalárny súčin. Nájdite symetrickú maticu  $A$  takú, že  $g((x_1, x_2, x_3, x_4), (x_1, x_2, x_3, x_4)) = X \cdot A \cdot X^T$  pre vektor (maticu)  $X = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in M_{1,4}(\mathbb{R}) = \mathbb{R}_4$ .

Koľko je takých matíc  $A$ ?

**10.** 7.2.4(1) Je pravda, že Schwarzova nerovnosť sa zmení na rovnosť práve vtedy, keď vektory  $\vec{x}$  a  $\vec{y}$  sú lineárne závislé? Ak áno, tak to podrobne odôvodnite.

**11.** 7.2.4(5) Nech  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  je euklidovský vektorový priestor. Dokážte, že pre všetky  $\vec{a}, \vec{b} \in V$

(a)  $|\vec{a} - \vec{b}|^2 = |\vec{a}|^2 + |\vec{b}|^2 - 2|\vec{a}||\vec{b}|\cos(\angle \vec{a}, \vec{b})$  (známa *kosínusová veta*)

(b)  $|\vec{a} + \vec{b}|^2 + |\vec{a} - \vec{b}|^2 = 2|\vec{a}|^2 + 2|\vec{b}|^2$ .

**12.** 7.3.3(4) Nájdite všetky vektory v  $\mathbb{R}^3$  so štandardným skalárnym súčinom, ktoré sú kolmé na každý vektor z podpriestoru  $L = [(1, 0, -1), (2, 1, 3)]$ .