

1. (2.R.9) Vo vektorovom priestore matíc typu  $2 \times 2$ ,
  - a) budú tvoriť matice s hodnotou 1 vektorový podpriestor?
  - b) bude podpriestor generovaný permutačnými maticami vyzeráť ako?
  - c) bude podpriestor generovaný kladnými maticami (t.j. všetky  $a_{ij} > 0$ ) vyzeráť ako?
  - d) bude podpriestor generovaný invertibilnými maticami vyzeráť ako?
2. (2.R.17) Ak pre vektor  $x \in \mathbb{R}^n$  platí  $x^T y = 0$  pre každé  $y \in \mathbb{R}^n$ , ukážte, že  $x = 0$ .
3. (2.R.18) Ak  $A$  je  $n \times n$  matica spĺňajúca  $A^2 = A$  a  $A$  má hodnotu  $n$ , potom ukážte, že  $A = I$ .
4. (2.R.20) Koľko  $5 \times 5$  permutačných matíc existuje? Sú lineárne nezávislé v  $M_{5,5}$ ? Generujú celý priestor  $M_{5,5}$  matíc typu  $5 \times 5$ ? (Netreba ich vypisovať všetky)
5. (2.R.22) a) Akú podmienku musí spĺňať pravá strana  $b$ , aby mal systém  $Ax = b$  riešenie, ak

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{a} \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} ?$$

- b) Nájdite bázu nulového priestoru matice  $A$ .
  - c) Nájdite všeobecné riešenie systému  $Ax = b$ , ak riešenie existuje.
  - d) Nájdite bázu stĺpcového priestoru matice  $A$ .
  - e) Aká je hodnota matice  $A^T$ ?
6. Uvažujme vektorový priestor  $\mathcal{P}_6$  reálnych polynómov stupňa najvyššieho 6 v premennej  $x$ . Ukážte, že  $\mathcal{P}_6(0)$  – množina polynómov, pre ktoré je 0 koreňom, bude podpriestorom  $\mathcal{P}_6$ . Nájdite dimenziu a bázu  $\mathcal{P}_6(0)$ .  
 Podobne uvažujme polynómy s koreňom 1:  $\mathcal{P}_6(1) = \{p(x) \mid p(1) = 0, p(x) \in \mathcal{P}_6\}$ . Nájdite dimenziu a bázu  $\mathcal{P}_6(1)$ . Čo bude prienik  $\mathcal{P}_6(0) \cap \mathcal{P}_6(1)$ , akú bude mať dimenziu?
  7. (2.6.3) Rozhodnite, či zloženie piatich osových symetrií a ôsmimich rotácií roviny dá rotáciu alebo osovú symetriu. Záleží na poradí v ktorom tieto transformácie robíme?
  8. (2.6.7) Nájdite matice typu  $3 \times 3$  reprezentujúce transformácie v  $\mathbb{R}^3$ , ktoré
    - i) sprojektujú každý vektor do roviny  $xy$ ,
    - ii) zobrazia každý vektor symetricky podľa roviny  $xy$ ,
    - iii) otočia rovinu  $xy$  o uhol  $\gamma$ , nechajúc os  $z$  namieste,
    - iv) otočia rovinu  $xy$ , potom rovinu  $xz$  a nakoniec rovinu  $yz$ , vždy o  $90^\circ$ ,
    - v) spravia tie isté rotácie ako v iv) len vždy o  $180^\circ$ .
  9. (2.6.16) Priestor všetkých matíc typu  $2 \times 2$  má štyri bázové “vektory”

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Ukážte, že operácia *transpozície* je lineárnou transformáciou na tomto priestore a nájdite príslušnú maticu  $A$  v tejto báze. Prečo platí  $A^2 = I$ ?

10. (2.6.5) Priamku prechádzajúcu cez koncové body vektorov  $u$  a  $v$  môžeme reprezentovať ako koncové body množiny vektorov  $P = \{tu + (1-t)v \mid t \in \mathbb{R}\}$ . Ukážte, že každá lineárna transformácia  $\alpha$  zobrazuje priamku na priamku. Tiež ukážte, že stred úsečky tvorenej koncovými bodmi vektorov  $x$  a  $y$  sa zobrazí na stred úsečky z  $\alpha(x)$  do  $\alpha(y)$ .

**11.** (2.6.9) Nájdite maticu lineárnej transformácie (je to naozaj lineárna transformácia?) z priestoru polynómov  $P_3(t)$  do priestoru  $P_4(t)$ , ktorá každému polynómu priradí jeho  $(2 + 3t)$ -násobok.

**12.** (2.6.13) Predpokladajme, že  $\alpha$  je lineárna transformácia roviny  $xy$  reprezentovaná maticou  $M$ . Ukážte, že ak existuje zobrazenie  $\alpha^{-1}$ , potom je aj ono lineárnou transformáciou. Vysvetlite prečo matica  $M^{-1}$  reprezentuje  $\alpha^{-1}$ .

**13.** (2.6.21) Lineárna transformácia posielajúca vektor tvaru  $(x_1, x_2, x_3)$  do  $(x_2, x_3, x_1)$  je rotácia. Nájdite jej os a uhol.

**14.** (2.R.10) Vymyslite vektorový priestor, ktorý obsahuje všetky lineárne transformácie z  $\mathbb{R}^n$  do  $\mathbb{R}^n$ . Musíte definovať sčítanie lineárnych transformácií, ako aj násobenie skalárom. Aká bude dimenzia takéhoto priestoru?

**15.** (2.R.23) Ako by sa dala skonštruovať matica, ktorá zobrazí vektory štandardnej bázy  $e_1, e_2, e_3$  na dané vektory  $v_1, v_2, v_3$ ? Kedy bude takáto matica invertibilná?